Connection Guide
EMtron

Can Bus Connection

Find the can bus connection (can high/can low) on your ECU. Choose yourself whether you want to connect to CAN1 or CAN2 (if available).

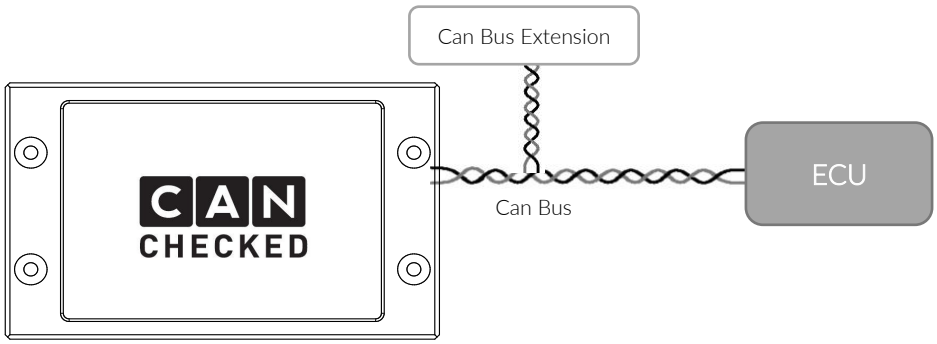
Can Bus Verbindung

Bitte die passenden Pins am Steuergerät raussuchen und selber entscheiden, ob Can1 oder Can2 (wenn verfügbar) genutzt wird.

KV8/KV12/KV16: D8 (Can1 high), D14 (Can1 low) or D10 (Can2 high), D16 (Can2 low)
SL4/SL6/SL8: B27 (Can1 high), B28 (Can1 low)

The ECU already supplies a 120Ohm resistor internal. The display has got an internal 120Ohm resistor builtin, which is enabled per default (Menu=>TRI File => CanTerm). Only two resistors are allowed within the CAN network – one at the beginning and one at the end (see drawing).

Das Steuergerät besitzt bereits einen internen 120Ohm Abschlusswiderstand. Das Display hat ebenso einen 120Ohm Widerstand, der mittels Software deaktiviert werden (Menu=>TRI File => CanTerm). Es dürfen nur zwei Widerstände in einem Can Netzwerk existieren. Einer am Anfang und einer am Ende (siehe Bild).



Can Bus Extension

Additional extensions like EGT modules can be attached to the Can Bus.

Can Bus Erweiterung

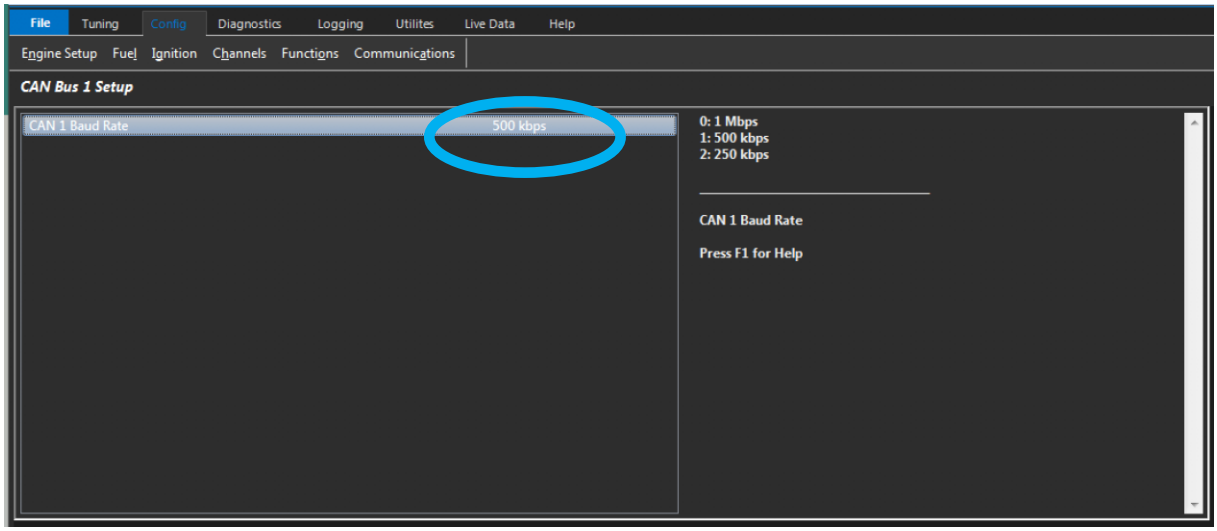
Zusätzliche Erweiterungen wie AGT-Module können einfach mit an den Can Bus angeklemmt werden.

ECU setup

Open the EMtron software on your computer/laptop and navigate to “Config” – “Can Bus1” – “Can Bus 1 Setup”. Select the speed which needs to fit the speed of the display. Display default is 500kbps

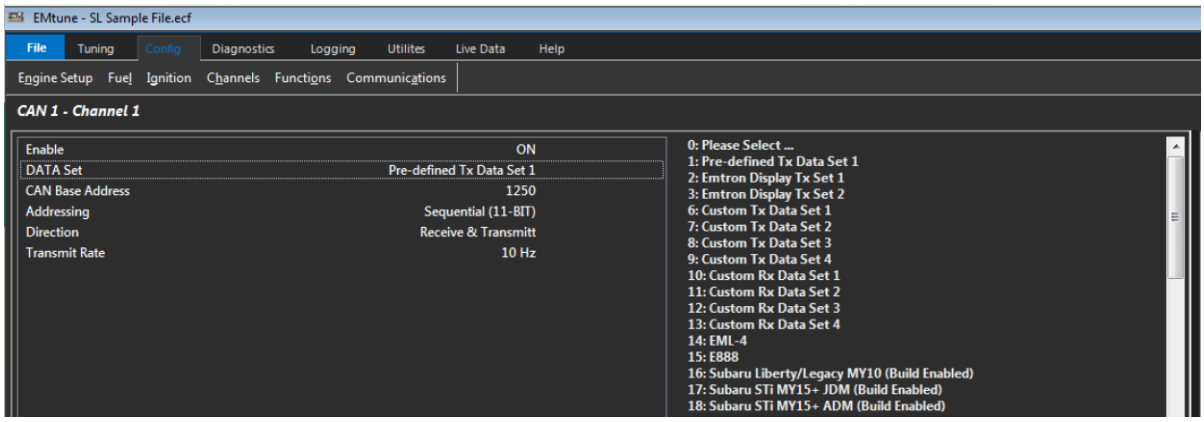
Steuergerät Einstellungen

Bitte die EMtron Software auf dem PC/Latop starten und unter „Config“ – „Can Bus1“ – „Can Bus 1 Setup“ den passenden Can Bus Speed auswählen. Das Display ist voreingestellt auf 500kbps.



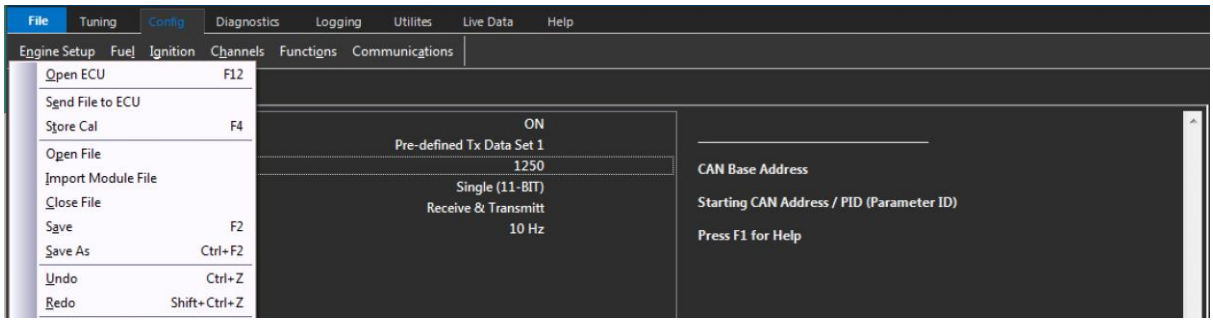
Head to “Config” – “Can Bus1” – “Can1 – Channel1”. Change the DATA Set to “1” (Pre-defined Tx Data Set1) and the CAN Base Address to 1250 (decimal). Addressing needs to be set to “1” (Sequential (11-BIT)).

Nun in das Menü unter “Config”– “Can Bus1” – “Can1 – Channel1”. Den DATA Set auf “1” (Pre-defined Tx Data Set1) ändern und die CAN Base Addeess auf 1250 (Dezimal). Adressing bitte auf “1” stellen (Sequential (11-BIT)).



Do not forget to save the changes to the ECU with "File" – "Send File to ECU"

Anschließend nicht vergessen, die Änderungen im Steuergerät zu speichern mittels „File" – „Send File to ECU"



Default values from ECU:

Standardwerte vom Steuergerät:

RPM, MAP, ECT, IAT, TPS1, EstChargeTemp, Gear, Batt, OilPressure, OilTemp, FuelPressure, FuelTemp, ExhPress, FuelPDiff, CrankcasePress, CoolantPress, Lambda1, Lambda2, LambdaTrgt, DriveSpeed, Lmbd1Short, Lmbd2Short, Lmbd1Long, Lmbd2Long, InjDuty, IgnAngle, Baro, ECUtemp, dTPS, dRPM, FuelCutLevel, IgnCutLevel, EthanolCont, GforceLat, GforceLong, GforceVert, CrankCamErr, MaxRPM, SyncPos, DTCcount,

We hope you have as much fun with your CANchecked display as we do. If you have any questions, you are welcome to contact us via the ticket system (https://www.canchecked.de/ticket) and discuss your concerns with us.

Wir hoffen, du hast mit deinem CANchecked Display genauso viel Spaß wie wir. Sollten Fragen auftauchen, kannst du uns gerne über das Ticketsystem (https://www.canchecked.de/ticket) kontaktieren und uns dein Anliegen erörtern.

We have also created a group for the community on Facebook, where you can exchange ideas with other users and find the solution to one or the other question:

https://www.facebook.com/groups/CANchecked/

Wir haben außerdem auf Facebook eine Gruppe für die Community erstellt, hier kannst du dich mit anderen Usern austauschen und die Lösung für die ein oder andere Frage finden:

https://www.facebook.com/groups/CANchecked/