



Connection Guide Link ECU

Can Bus Connection

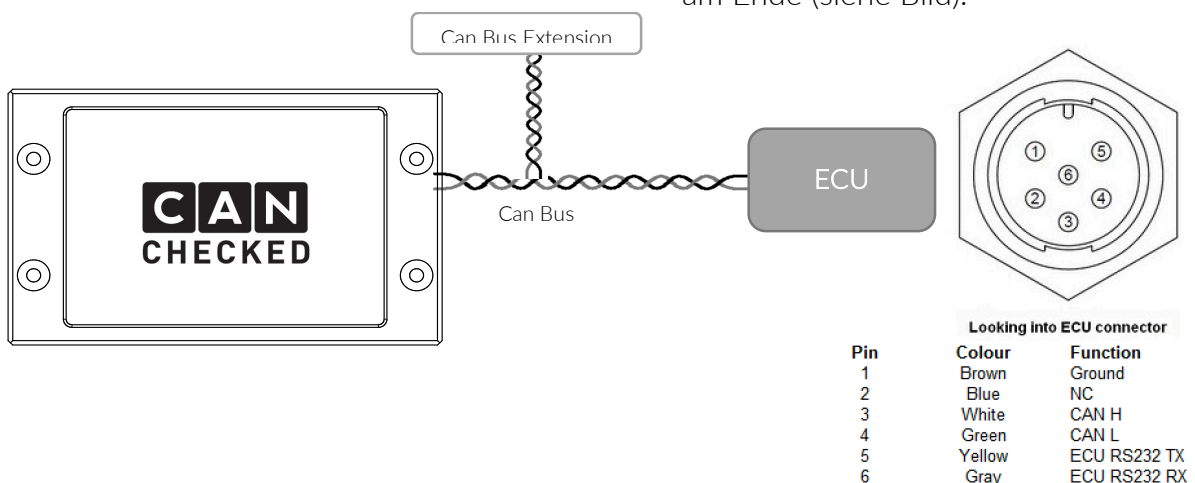
Atom/Monsun: Pin 28 (Can High) + Pin 29 (CAN Low)
Storm (Black)/Fury/Xtreme/Force GDI: Pin B27 (Can2 High) + Pin B28 (CAN2 Low)
Kurofunne: Pin JST3 (Can High) + Pin JST2 (CAN Low)
Thunder: Pin D22 (Can2 High) + Pin D23 (CAN2 Low)
Thunder, Xtreme, and Fury: communication port for Can1 (see picture)

The ECU already supplies a 1200hm resistor internal. The display has got a jumper on the backside which enables the resistor. Only two resistors are allowed within the CAN network – one at the beginning and one at the end (see drawing).

Can Bus Verbindung

Atom/Monsun: Pin 28 (Can High) + Pin 29 (CAN Low)
Storm (Black)/Fury/Xtreme/Force GDI: Pin B27 (Can2 High) + Pin B28 (CAN2 Low)
Kurofunne: Pin JST3 (Can High) + Pin JST2 (CAN Low)
Thunder: Pin D22 (Can2 High) + Pin D23 (CAN2 Low)
Thunder, Xtreme, and Fury: Kommunikationsschnittstelle Can1 (siehe Bild)

Das Steuergerät besitzt bereits einen internen 1200hm Abschlusswiderstand. Das Display verfügt über einen Jumper auf der Rückseite, welcher den Widerstand aktiviert. Es dürfen nur zwei Widerstände in einem Can Netzwerk existieren. Einer am Anfang und einer am Ende (siehe Bild).



Can Bus Extension

Additional extensions like EGT modules can be attached to the Can Bus.

ECU setup

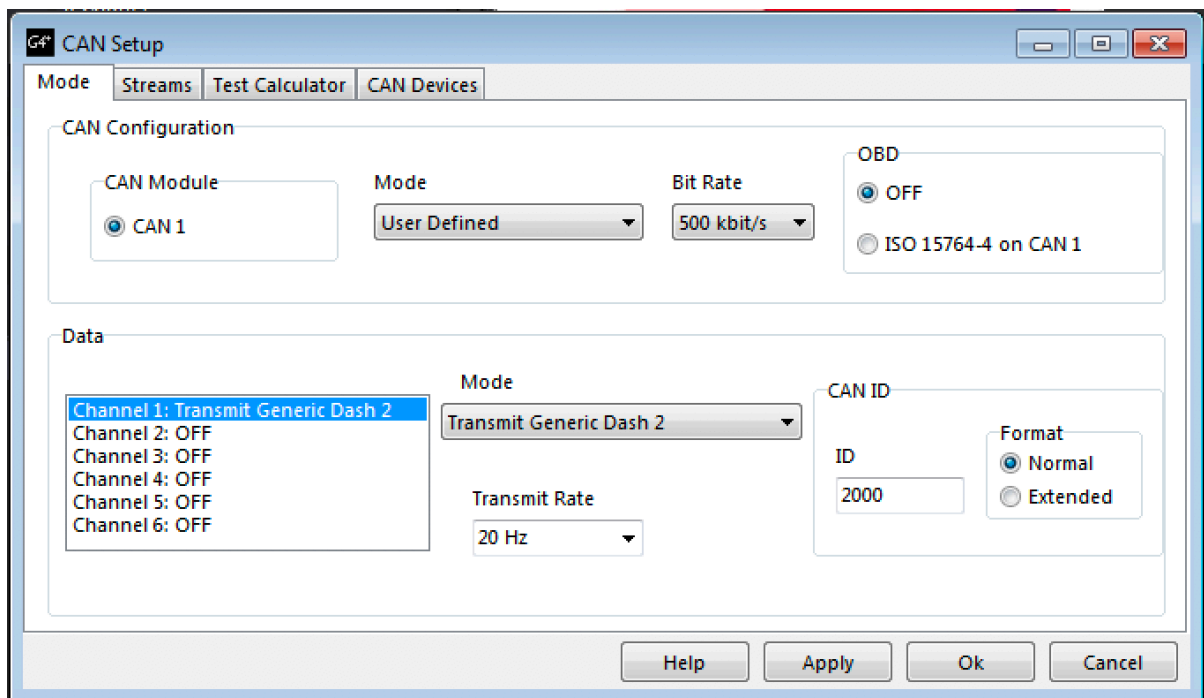
Open the LinkECU software on your computer/laptop and navigate to "ECU Controls" - "CAN Setup". Please select the options as shown in the screenshot. Afterwards save the configuration to the ECU.

Can Bus Erweiterung

Zusätzliche Erweiterungen wie AGT-Module können einfach mit an den Can Bus angeklemt werden.

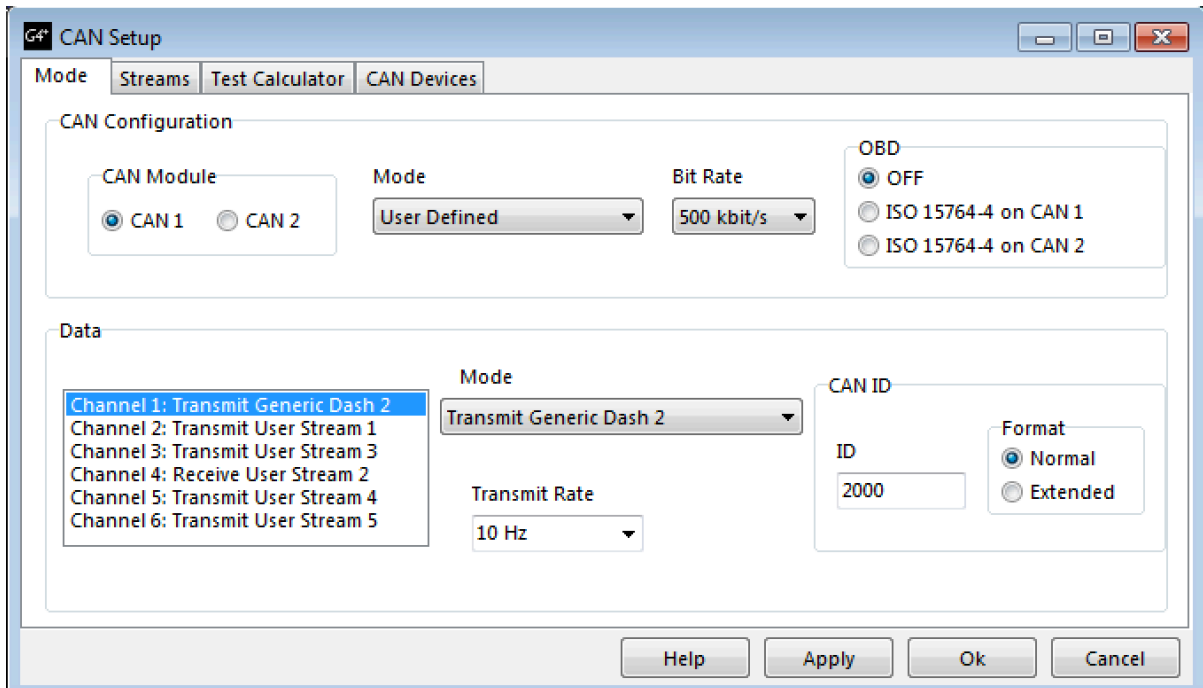
Steuergerät Einstellungen

Bitte die LinkECU Software auf dem PC/Laptop starten und unter „ECU Controls“ - „CAN Setup“ öffnen. Bitte die Einstellungen wie im Bild gezeigt vornehmen und anschließend im Steuergerät speichern.



If you have additional questions or requests, do not hesitate to visit our website (www.canchecked.de) or get in contact with us via email (info@canchecked.de).

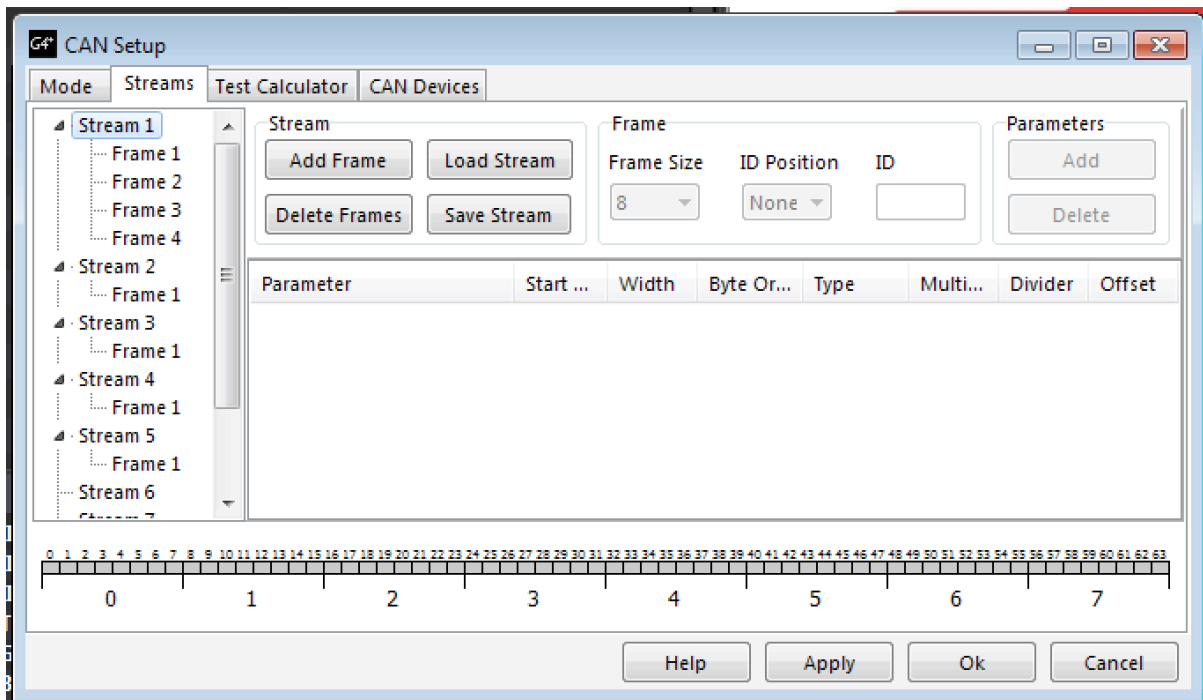
Zu Fragen zum Zubehör und zu Funktionsweisen bitten wir unsere Homepage (www.canchecked.de) zu besuchen oder uns via Email (info@canchecked.de) zu kontaktieren.



For more individual values you can choose the following settings. Especially regarding "CAN switching" from the display into the ECU this section is worth reading.

Für individuelle Einstellungen lassen sich die folgenden Einstellungen vornehmen. Vor allem in Bezug auf „CAN Switching“ vom Display in Richtung Display lohnt sich der folgende Abschnitt

- Channel 1 Transmit Generic Dash 2 => ID2000 => 50Hz
- Channel 2 Transmit User Stream 1 => ID2005 => 50Hz
- Channel 3 Transmit User Stream 3 => ID1950 => 50Hz
- Channel 4 Receive User Stream 2 => ID1900 **!!CAN switching!!**
- Channel 5 Transmit User Stream 4 => ID1000 => 50Hz
- Channel 6 Transmit User Stream 5 => ID1001 => 50Hz



In the second tab "Streams" you can define and load the custom streams. Please email us, so we can provide you this files:
info@canchecked.de

Im zweiten Reiter können die „Custom Streams“ definiert und geladen werden. Bitte eine kurze Email schreiben und wir stellen diese Streams zum direkten Laden zur Verfügung: info@canchecked.de

Example Launch Control

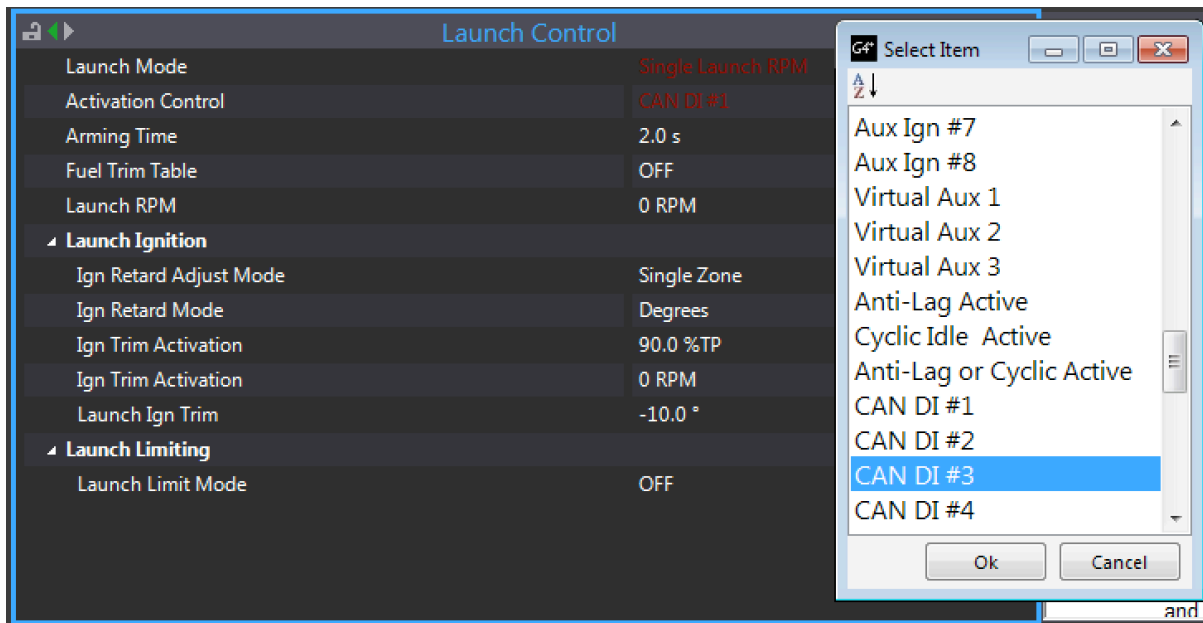
To configure a CAN switch within the CPU you need to select the appropriate input. We have implemented CAN DIG1 to 4. For „Launch Control“ the appropriate option is named „Activation Control“.

You need to set the "Can Switch" button in the display menu to "LinkECU".

Beispiel Launch Control

Um einen CAN-Switch zu konfigurieren muss man den passenden Eingang wählen. Implementiert sind aktuell CAN DIG1 bis 4. Bei „Launch Control“ heißt die Option „Activation Control“.

Im Display muss im Menü der Button „Can Switch“ auf „LinkECU“ gestellt werden.



Defined Streams

Definierte Streams

User Stream 1

Frame 1 à Frame Size 8 à ID Position 0 à ID 4

CL Lambda Fuel Corr.	Start 8 – Width 16
CL Lambda Fuel Corr. 2	Start 24 – Width 16
ECT IGN Trim	Start 40 – Width 16
% Ethanol	Start 56 – Width 8

Frame 2 à Frame Size 8 à ID Position 0 à ID 1

Ethanol Temp	Start 8 – Width 8
IAT IGN Trim	Start 16 – Width 16
WGate DC	Start 32 – Width 16
Boost Target	Start 48 – Width 16

Frame 3 à Frame Size 8 à ID Position 0 à ID 2

Driven Wheel Speed	Start 8 – Width 16
RPM Limit	Start 24 – Width 16
RPM Limit Status	Start 40 – Width 8
MAP Limit	Start 48 – Width 16

Frame 4 à Frame Size 7 à ID Position 0 à ID 3

MAP Limit Status	Start 8 – Width 8
Launch Control Status	Start 16 – Width 8
Inlet LH Target	Start 24 – Width 16
Inlet LH Position	Start 40 – Width 16

User Stream 2**Frame 1 à Frame Size 8 à ID Position 0 à ID none**

CAN AN V1 (not yet implemented)	Start 8 – Width 16
CAN DIG 1 (configurable switch)	Start 24 – Width 1
CAN DIG 2 (configurable switch)	Start 25 – Width 1
CAN DIG 3 (configurable switch)	Start 26 – Width 1
CAN DIG 4 (configurable switch)	Start 27 – Width 1
CAN DIG 5 (configurable switch)	Start 28 – Width 1
CAN DIG 6 (configurable switch)	Start 29 – Width 1
CAN DIG 7 (configurable switch)	Start 30 – Width 1
CAN DIG 8 (configurable switch)	Start 31 – Width 1
CAN AN V2 (configurable switch)	Start 32 – Width 16

User Stream 3**Frame 1 à Frame Size 8 à ID Position 0 à ID 0**

Inj. Duty Cycle	Start 8 – Width 16
EGT 1 (AN10)	Start 24 – Width 16
EGT 2 (AN11)	Start 40 – Width 16

User Stream 4**Frame 1 à Frame Size 8 à ID Position None à ID none**

CAN TC Cyl 1 (EGT Can 1)	Start 8 – Width 16
CAN TC Cyl 2 (EGT Can 2)	Start 16 – Width 16
CAN TC Cyl 3 (EGT Can 3)	Start 32 – Width 16
CAN TC Cyl 4 (EGT Can 4)	Start 48 – Width 16

User Stream 5**Frame 1 à Frame Size 8 à ID Position None à ID none**

CAN TC Cyl 5 (EGT Can 5)	Start 8 – Width 16
CAN TC Cyl 6 (EGT Can 6)	Start 16 – Width 16
CAN TC Cyl 7 (EGT Can 7)	Start 32 – Width 16
CAN TC Cyl 8 (EGT Can 8)	Start 48 – Width 16